

2019 年校级 SRTP 经费后期 30% 发放

序号	项目编号	项目名称	项目组成员	批准额度	验收时间 验收结果	本次发放 30%	发放到项目负责人		备注
							姓名	一卡通号	
1	201902001	微小型直翼推进器的研制及其在水下机器人中的应用	李天润、吴德重	6000.00	2020-5 良好	1800	李天润	213162742	19-9 报销 183
2	201902002	微型仿生扑翼飞行器的设计与实现	刘瑞鹏、丁治科、李忠翰、滕召明	6000.00	2020-5 通过	1800	刘瑞鹏	213160364	
3	201902003	凝固组织形成过程的数值模拟与实验研究	吴津仪、曹宇婷	3600.00	2019-11 优秀	0			19-5 报销完 毕
4	201902004	海-空声信息传输及调控研究	张航、吴永志、张月松、潘毅峰、陈月升	3600.00	2019-11 通过	1080	张航	213173259	
5	201902005	扫雷机器人宏微机械臂自主快速换装接口设计	王敬晗、刘武、李超、刘展、王海兵	6000.00		0			未验收 不予发放
6	201902006	模块化机器海豚的设计与实现	熊峰、左小庆、韩东明	6000.00	2019-11 通过	0			19-6-报销 6007.6
7	201902007	基于生物可降解材料的纳米纺丝制备	杨责重、贾丰硕、洪旭晖	3600.00	2019-11 优秀	1080	杨责重	213170063	19-5 报销 2504.21
8	201902008	“S 环形” 轨迹无碳小车的研制	王国庆、黄汉文、朱明煜	6000.00		0			未验收 不予发放
9	201902009	基于氢燃料电池系统的多旋翼无人机动力系统研究	罗琪皓、李永平、黎张子康、郭浩毅、薄奕恺	6000.00	2019-11 优秀	1800	罗琪皓	213172679	
10	201902010	面向渐冻症患者的眼控系统软件开发与设计	俞文浩、袁文祎、徐源	2400.00		0			未验收 不予发放
11	201902011	智能电动模型车跟车和主动避障控制算法与试验研究	李尚杰、董畅、李世林	6000.00	2019-11 优秀	1800	李尚杰	213163372	
12	201902012	制动踏板行程及油压分析	陈越湘、沈徐霆、郝志晟、屠镇海	3600.00	2019-11 良好	1080	陈越湘	213180294	19-8 报销 2520
13	201902013	航空涡轮发动机热障涂层缺陷检测研究	范巧林、杨楠、姜梦轩、李子硕、乐强	1800.00	2019-11 良好	540	范巧林	213172290	
14	201902014	用于微流控尿糖芯片的尿糖仪研制	贾英琦、李文攀	3000.00	2019-11 通过	900	贾英琦	213171778	
15	201902015	下肢康复外骨骼机器人的多步态自适应学习控制研究	童灏杰、王宇林、管晓彤、郭晋坤	3000.00	2019-11 良好	0			19-5 报销 1499 19-9 报销完 毕
16	201902016	基于 robomaster 的多功能射击机器人方案	赵昊琳、罗荣、王宇、林子琪、李蕙檬	3000.00	2019-11 通过	0			19-5 报销完 毕
17	201902017	电子束选区熔化增材制造 (EBSM) 中 Ti6Al4V 熔融状态下的温度场模拟	李博涵、韩玥	1800.00	2019-11 通过	540	李博涵	213171475	19-10 报销 930.8
18	201902018	工业机器人程序解析与虚拟仿真系统	曾孟豪、康家璇、李晓帆	1200.00	2019-11 通过	360	曾孟豪	213171573	
19	201902019	微型核磁共振检测探头的设计	吴林、袁众垚	3000.00	2019-11 通过	900	吴林	213163317	
20	201902020	基于机器视觉与雷达测距的智能小车控制研	吴胜杰、何家新、宋翹	3000.00	2019-11 良好	900	吴胜杰	213161458	

		究							
21	201902021	基于 robomaster 的多功能搬运机器人	章澳顺、赵琦、董畅、韩明达	3000.00	2019-11 优秀	0		213171130	19-7 报销完毕
22	201902022	基于 robomaster 的全自动巡回打击机器人	牛广乾、马帅康、王希杰、周磊、赵君亮	3000.00	2019-11 优秀	0		213170086	19-6 报销完毕
23	201902023	FSAE 赛车的齿轮传动式主减速器传动系统设计	王文祥、赵小刚、贲翔、邵乐飞	3000.00		0			19-6 报销 1390.6
24	201902024	单体壳蜂窝铝夹层设计	袁伟钦、刘雨凡、苏学文、张容	3000.00	2019-11 优秀	900	袁伟钦	213161204	19-7 报销 1379
25	201902025	面向物联网车辆的 SISO 智能城市仿真试验平台设计与搭建	梁学斌、蔡世轩、王子威、王思源	2400.00		0			未验收 不予发放
26	201902026	多智能网联车控制及试验平台开发	郑嘉熹、吴进锦、王敬晗	3000.00		0			未验收 不予发放
27	201902027	大学生方程式赛车悬架第三弹簧的设计优化	黄励昊、袁伟钦、刘正迪、董心仪	3000.00	2019-11 良好	900	黄励昊	213173114	19-7 报销 1379
28	201902028	汽车悬架系统的力学特性研究与检测	满振鹏、万佳乐、张智杰	3000.00	2019-11 通过	900	满振鹏	213172557	19-10 报销 475.2
29	201902029	V2V 环境下的环境感知及多源信息融合	王泽山、郑昌强、张淦	3000.00		0			未验收 不予发放
30	201902030	丝网印刷法制备全固态电化学检测电极的方法研究	张晋熙、郭一杰、杨博侃、朱本正、于中源	1200.00	2019-11 通过	360	张晋熙	213173494	19-9 报销 252
31	201902031	链板检测系统	王宇林、童灏杰、李金键	2000.00	2019-11 良好	314	王宇林	213173503	19-5 报销 1686
32	201902032	建筑结构监测模型与分析平台设计	夏炎、黄韋鑫、崔懿、叶钟匀、涂国良	2000.00		0			未验收 不予发放
33	201902033	基础训练用网球发射机	高瑞阳、丁远涛、陈润生、成林	2000.00	2019-11 良好	25	高瑞阳	213160343	19-4 报销 1975
34	201902034	便携式静电喷涂设备	赵昊琳、郑志豪、刘依琳	1200.00		0			未验收 不予发放
35	201902035	无人物流小车通用底盘	刘冉、梅林锋、李一亨、彭干、杨怀彬	2000.00	2019-11 通过	600	刘冉	213170253	
36	201902036	智能电动模型车跟车和主动避障控制算法与试验研究	程文、王文祥、邓玉廷	2000.00	2019-11 良好	600	程文	213172325	19-10 报销 396.11
37	201902037	三维微流控芯片制备与应用	邢友君、刘翔宇、喻沛文、黄胤宁	1200.00	2019-11 良好	360	邢友君	213173110	19-9 报销 816.99
38	201902038	基于 ANSY 分析的方程式赛车油箱防侧倾装置设计	王鑫涛、张文睿、刘延德、赵浩博	2000.00	2019-11 通过	600	王鑫涛	213173096	19-6 报销 689.9
39	201902039	基于智能手机的交通信号灯正位相时识别与通行策略设计	徐璐翀、万亚明、赵建利	1200.00	2020-5 通过	360	徐璐翀	213173962	
40	201902040	基于 FSAE 赛车的 CBR600 发动机可变进气系统设计	邵乐飞、韩国权、赵浩博、韩明达	2000.00	2019-11 优秀	600	邵乐飞	213173076	
41	201902041	坐式腿部肌肉康复器设计	何旭飞、灭雷·饿热木别克、阿卜杜热西提·吐尼牙孜、杨光念、王杰	1200.00	2019-11 通过	360	何旭飞	213141571	

42	201902042	基于 Jetson TX2 的精确智能打击系统	任轩昂、秦新宇、赵崑杉、蔡祺燊	2000.00	2019-11 良好	600	任轩昂	213172947	
43	201902043	无人机识别打击系统	郑鸿璋、董蔚熙、林世鹏、张霁寒、邓玉廷	2000.00	2019-11 良好	0		213171326	19-7 报销完毕
44	201902044	用于屏风板蒙布的自动射钉装置设计研究	王舜泓、曹智祿、蔡世轩	2000.00	2019-11 良好	480.1	王舜泓	213163783	19-4 报销 1519.9
45	201902045	基于线束拓扑和 CATIA 的线束优化设计	卢柄霖、张麒宁、梁行、康炜铭	1600.00		0			未验收 不予发放
46	201902046	擦窗机器人行进方式与清洗方式	周春义、姜立诚、郑皓翔、宋奕明	1200.00	2019-11 通过	360	周春义	213160153	
47	201902047	面向复杂信息系统的人机交互信息可视化设计与决策关联机制研究	韩云岩、潜任重、魏昕尧	2000.00	2019-11 良好	600	韩云岩	213161702	
48	201902048	基于麦克纳姆轮的具有双重跟踪瞄准发射系统的独立悬挂底盘多功能机器人	丁章焯、黄昕焯、占林茂、谷浩、何广	2000.00	2019-11 优秀	0			19-6 报销完毕
49	201902049	基于 CAN 通信的无线数据采集系统与自动换挡系统的设计	严钧、张津瑀、巴依塔克·巴合提、崔泽邦	1600.00	2019-11 良好	480	严钧	213162709	
50	201902050	基于 BOSCH 电子节气门 的控制系统	吴仿、余雪珂、王逸凡	1600.00	2019-11 通过	480	吴仿	213173234	19-6 报销 629.8
51	201902051	智能物流小车一路径识别与跟踪控制的设计与研究	朱俊华、吴仿、熊胜杰	2000.00	2019-11 通过	600	朱俊华	213171470	
52	201902052	变转向比齿轮齿条转向器的设计优化	王昀、王子豪、马洪涛、屠镇海	2000.00	2019-11 通过	600	王昀	213162338	19-8 报销 1600
53	201902053	基于 FSEC 的四轮转向系统的研发	王子豪、王昀、葛明璇、蒋风帆	2000.00	2019-11 通过	600	王子豪	213173241	
54	201902054	过程中模具热变形与应力变形耦合分析	苏学文、李沁怡、施政添、董心仪	2000.00	2019-11 通过	600	苏学文	213181285	
55	201902055	主动式可变刚度防倾杆	孙宇啸、葛明璇、刘宏伟、黄励昊	2000.00	2019-11 通过	600	孙宇啸	213172330	19-8 报销 1400
56	201902056	挂载于无人机的空中视觉自动识别打击系统	宋浩艺、张翼、卫宣同	1600.00	2019-11 通过	480	宋浩艺	213161824	
57	201902057	基于舵机控制踏板的线控制动	周磊、张洵健、蒋风帆、孙宇啸	2000.00	2019-11 良好	41	周磊	213170896	19-6-报销 800 19-9 报销 1139.8
58	201902058	下沉式快速拆装电池箱结构设计	马洪涛、杜晓萌、徐可人、张洵健	2000.00	2020-5 通过	600	马洪涛	213163152	19-6 报销 767.15
59	201902059	微型表面力测量仪的设计与制造	刘健雄、陈逸龙、郭克凡	2000.00	2019-11 通过	600	刘健雄	213160283	
60	201902060	便携电池充电单元的设计研究	陆振哲、谢宛芸、李寅森	2000.00	2019-11 通过	600	陆振哲	213171413	19-10 报销 485
61	201902061	制动油路失效下的车轮制动	沈徐霆、陈越湘、刘冉、韦安琪	2000.00	2020-5 通过	480	沈徐霆	213180070	19-8 报销 1520
62	201902062	碳纤维防撞块	刘雨凡、巴合江·沙依拉木汗、刘芮、王鑫涛	2000.00	2019-11 通过	600	刘雨凡	213171555	19-7 报销 615.57
63	201902063	电磁耦合变速箱的研究	郑也贞、叶敬成、杨成、雷超群	800	2019-11 通过	240	郑也贞	213162295	

64	201902064	基于 Leap Motion 红外识别的自然手势优化研究	尹瀚申、杨雯皓、赵永康	1200	2019-11 优秀	137	尹瀚申	213170249	19-7 报销 688 19-10 报销 375.02
65	201902065	某企业生产质量问题研究	王铎、李双、何金锋	800		0			未验收 不予发放
66	201902066	功能化纳米材料的制备及催化制氢特性研究	张扬、唐卿云	1200	2019-11 通过	360	张扬	213171937	
67	201902067	新型盐差能电池原型设计	郝志晟、张斯佳、韦安琪、蔡天佑	1200	2019-11 通过	360	郝志晟	213172512	
68	201902068	基于手势识别技术的小车运动控制算法设计	谢天祥、邱胤然、张鉴轺、赵昊琳	800		0			未验收 不予发放
69	201902069	面向外泌体的三维石墨烯气凝胶微流控芯片的制备研究	黄韋鑫	1200	2019-11 优秀	360	黄韋鑫	213163782	
70	201902070	非接触式速度计的研究与硬件开发	韩文虎、张东风、胡世航、陈坤秀、王钦文	2000	2019-11 通过	600	韩文虎	213171824	19-7 报销 825.76 19-10 报销 495
71	201902071	基于双目图像序列的自主车辆位置与速度估计	钟赫冉、刘能、范世硕	2000	2019-11 通过	600	钟赫冉	213171185	
72	201902072	纤维增强复合材料拉伸疲劳性能研究	邵小轩、林晓静、管晓彤、殷昊	1200	2019-11 通过	191	邵小轩	213171253	19-6 报销 1009.52
73	201902073	基于单目摄像头的行车过程中前车车尾灯的信号识别	高思源、任轩昂、牛广乾	800	2019-11 通过	240	高思源	213172952	
74	201902074	简易多旋翼模块化无人机结构设计	唐立坤、庞莹、吴军	1200	2019-11 通过	243	唐立坤	213160354	19-10 报销 957.6
75	201902075	扫排雷机器人智能换装三爪夹持器设计	任佳为、郑天扬、李天润、朱语杰	1200	2020-5 良好	360	任佳为	213162652	
76	201902076	基于系统工程的网络文学现状分析	李斯琪、徐秋媛	800	2019-4 良好	240	李斯琪	213162482	
77	201902077	OpenFOAM 求解器的学习与开发	杨雯皓、杨责重	800	2019-11 通过	112	杨雯皓	213172012	19-10 报销 688.24
78	201902078	基于 Flightgear 的战斗机 HUD 布局设计研究	覃柳珍、章澳顺、赵永康、谢家鹏	800	2020-5 通过	0	覃柳珍	213171408	19-10 报销 完毕
79	201902079	工业工程在东南大学 FUD 机器人战队的应用与优化	王家政、刘斐然	1200	2019-11 良好	360	王家政	213161937	
80	201902080	“双 8” 字轨迹无碳小车研制	韩明智、杨俊、李鑫	2000	2019-11 良好	600	韩明智	213161720	
81	201902081	信号灯路口车辆最优经济性通行策略与辅助驾驶交互设计	蔡心诚、田景泽、张子霖	800		0			未验收 不予发放
82	201902082	碳纤维电池箱结构优化和热分析	徐可人、张津瑀、贲翔、刘宏伟	2000	2019-11 通过	600	徐可人	213181483	
83	201902084	扫地机器人结构及控制设计	张捷	2000		0			未验收 不予发放